# This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

# **BEST AVAILABLE IMAGES**

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

BLACK BORDERS

IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES

FADED TEXT OR DRAWING

BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING

SKEWED/SLANTED IMAGES

COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS

GRAY SCALE DOCUMENTS

LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT

REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY

# IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

☐ OTHER:

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.

爾日本国特許庁(JP)

① 特許出願公開

# ⑫公開特許公報(A)

平2-112966

@Int. Cl. 5

識別配号

庁内整理番号

❸公開 平成2年(1990)4月25日

2/485 B 41 J H 04 N 1/40

В

6940-5C 3/12 B 41 J 7612-2C

審査請求 未請求 請求項の数 7

(全28頁)

像出力方法及び装置 60発明の名称

> 頭 平1-211205 即特

頭 平1(1989)8月16日

優先権主張

❷1988年8月16日❷米国(US)劉232,814

@発 明者 チャールズ・チエンユ

アメリカ合衆国アイダホ州ポイジー ウエスト・デイソ

ン・コート 11774

の出 願 人 アン・トウン ヒユーレツト・パツカ

アメリカ合衆国カリフオルニア州パロアルト ハノーバ

ー・ストリート 3000

ード・カンパニー 四代 理 人

弁理士 長谷川 次男

1. 発明の名称

像出力方法及び装置

- 2. 特許請求の範囲
  - (1) 下記の(A)ないし(F)のステップを設 け、ドット・マトリクス・フォーマットでデ ジタル化された像を生成する表示装置の表示 像向上方法:
  - (A) 所望の文字の少なくともひとつのビッ ト・マップ像を表わすピット・データ信 号を発生する;
  - 一時記憶手段中に前記ピット・マップ (B) 像のM本の連続したライン中のN個の連 続したピットをストアして飼配ピット・ マップ像を定義するM×Nピット・サブ セットを形成する:
  - (C) 予め定められた形状を有し予め定めら れた個数のピットを含み中心ピットを有 するサンプル窓を前記M×Nピット・サ

ではットから選択する;

- (D) 前記中心ピットを含む前記予め定めら れた個数のピットによって形成されるサ ンプル窓ピット・パターンを複数個の予 め定められた突き合わせビット・パター ンと比較する;
- (E) 前記サンプル窓ピット・パターンが前 配複数の予め定められた突き合わせピッ ト・パターンの少なくともひとつと一致 した場合には前記中心ピットを変更する ための変更信号を発生する;
- (F) 前記ピット・データ信号中の前記中心ピ ットを前配変更信号で置換する。
- (2) 下記 (A) ないし (C) を設け、所望の像 のビット・マップ像を表わすビット・データ 信号を与える文字発生手段と前記ピット・デ 一夕信号に応答して前配所望の像を表示する 像衷示手段とを含む表示装置によって生成さ れる要示イメージの向上装置:
- (A) 前記文字発生手段に接続された一時記

# 特別平2-112966(2)

\_\_

- (B) 前記一時記憶手段に接続された突き合わせネットワーク手段:前記中心ビットと前記サンブル窓中の残余の隣接ビットで構成されるピット・パターンを複数の予め定められたエラー突き合わせピット・パターンと比較する。前記突き合わせピット・パターンの各々は複数の変更信号のひとつと関連付けられている;
- (C) 前配突き合わせネットワーク手段及び 前配像表示手段に接続されている信号発

- (3) 下記の(A) ないし(K) を有する電子写真式ブリント装置:
- (A) 回転可能なドラム手段:
- (B) 前記回転可能なドラム手段の表面上に マウントされ電子写真処理ステーション を通って周期的に運動する光導電材料版;
- (C) 前配回転可能なドラム手段に隣接して 配置され前配光導電材料層の表面にほぼ 一様な静電荷を置く電荷コロナ手段;
- (D) 前記帯電した光導電材料を選択的に放

電させて前記光導電材料の表面上記に潜 像を形成する露出手段:

- (E) 前配回転可能なドラム手段に隣接して 配置され前配潜像にトナーを与えて現象 された像を作る現像手段:
- (F) 前記回転可能なドラム手段に隣接して 配置され前記現象された像を前記光導電 材料からプリント媒体に転写する転写手 段;
- (C) 前記トナーを前記プリント媒体へ融者 させる融着手段;
- (H) 前記プリント媒体を媒体蓄積手段から 前記転写手段を経由して前記融着手段へ 順次移送する移送手段;
- (1) 前記露出手段を動作させる制御手段;
- (J) 前記制御手段に接続され前記光導電材 料上に生成されるべき所望の像を表わす データ信号を与える文字発生手段;
- (K) 下記の(a)ないし(c)を有し前記 「朝御手段と前記文字発生手段の間に挿入

され前記データ信号のうちの選択された ものと改換されるべき補償信号を発生し もって前記置換されたデータ信号から生 成された像は視覚上の品質が向上するよ うにした向上手段:

- (a) 前記文字発生手段に接続された一時 記憶手段:前記データ信号のうちの前 記所望のイメージの一部を表わすサン ブル・バターンを形成する部分を一時 的に記憶する。前記サンブル・パター ンは中心データ信号を有する;
- (b) 前記一時記憶手段に接続された突き合わせネットワーク手段:前記サンプル・パターンを複数の予め定められたテンプレート・パターンと比較する。前記予め定められたテンプレート・パターンの各々は複数の補償信号のひとつに関連付けられている;
- (c) 前記突き合わせネットワークに接続 された信号発生手段:前記サンブル・

特開平2-112966(3)

パターンが前記予め定められたテンプレート・パターンのうちの少なくともひとつと一致した場合には前記複数の補価信号のうちの前記関連付けられたものを発生する。前記関連付けられた補償信号は前記データ信号中の前記中心データ信号と置換される。

- (4) 下記の(A) ないし(D) のステップを設け、走査された人力データから導かれる表示像の向上方法:
- (A) なめらかなへりの曲線、鋭い先端および刻み目のような既知の特徴的な曲率を有する複数の像変化部を夫々衷わすデジタル・データのピットをストアする;
- (B) 前記既知の特徴的曲率を表わしても表 わさなくてもよい入来デジタル・データ を読み取る:
- (C) 読み取られたデジタル・データを前記 ストアされたデジタル・データと比較する:

(D) 前記既知の特徴的曲率を表わすデジタ ル情報だけを前記特徴的曲率に変換する。

- (5) 下記の(A) ないし(C)を設け、走盗された人力データから導かれる表示像の向上システム:
- (A) なめらかなへりの曲線、鋭い先端および刻み目のような既知の特徴的な曲率を 有する複数の像変化部を表わすデジタル ・データのピットをストアする手段:
- (B) 前記既知の特徴的曲率を表わしても表 わさなくてもよい人来デジタル・データ を読み取る手段:
- (C) 前記ストアする手段及び前記読み取る手段に接続され、前記入来デジタル・データとストアされたデジタル・データのピットとを比較し、これにより前記既知の特徴的曲率を衷す入来デジタル・データを前記特徴的曲率に変換するために有用なカラー信号を発生する手段。
- (6) 下記の(A)及び(B)のステップを設け、

像変化部を読み次いで前記変化部の輪郭を再 構成するセルをプリントすることによる像再 生方法:

- (A) 前記変化部の形に基いてセル・パターンを展開する;
- (B) 各セルの配向とインクの均整を制御し 以ってはじめに展開されたセル・パター ンを再構成して前記変化部の形と輪郭に 更に精密に従わせる。
- (7) 下記の (A) および (B) を設けたイメージ再生システム:
- (A) 像変化部を読み前記変化部の形に基い てインク・セル・パターンを展開する手 段;
- (B) 前記手段に接続され、各セルのインク 均整および配向を制御してはじめ状展開 されたセル・パターンを再構成し、もっ て前記像変化部の形と輪郭に更に精密に 従うようにする手段。
- 3. 発明の詳細な説明

#### [発明の技術分野]

本発明は、電子写真式プリンタのようなドットマトリックス・プリンタに用いられるプリント像質を高める技術に関するものであり、とりわけ、デジタル化された機準的なピットマップをセルルほに (小片単位で) あらかじめ配位されている所定のパターンと突き合わせて、値優プリント像のの向上した である。

#### (従来技術およびその問題点)

一般に、ノンインパクトプリンクは、紙のようなプリント媒体に一連の西素、ピクセルすなわちドットをプリントすることによって、プリント像を形成するように設計されている。例えば、レーザ・プリンタのような電子写真プリンタの場合、所望の像は分離した走査線で光電性材料の荷電表面を走査する光源によって形成できる。 各走査線は、ピクセル領域に分割され、光線やレーザ・ピームは変調されて、あるピクセル領域は、

# 特別平2-112966(4)

先にさらされる他のものはさらされず、その結果として、各走査級毎に所定の一連の度なり合ったピクセルができる。ピクセルの投こかにレーザ・ビームが照射されると、そこの光電性材料には、プリントされているすなわち再生されていな対象の像を形成するピクセルの電荷パターンができる。この、プリントの仕上りは、荷電パターとを現像した像をブリント媒体に転写することによって得られる。

1

Ĺ

ドット・マトリクス・プリンタによって生じて プリント像は、所望のアナログ像のデ・マック なわち量子化された像であり、ピット・マップタ と呼ばれる。アナログ教のようでが と呼ばれる。で正確に表わすことはでル ピットマナログ像によって正確に表わすると といってかないが、ピットの成分をで なってからないが、ピット・マックのないで あってからないが、アナログのないでない。 この制約のたいで 現するとそにはなった。 低は一般に所定の(空間的)パターンに構成された多数の即散的ピクセルつまりドットから構成される。各ドットは位置座標、明度、色、及びサイズといった特性を持つ。各特性は他の特性から独立しており、独立した次元とみなすことができる。

ドット・マトリクス・プリンタによって得られるピット・マップ像の解像度は、一般に単位人と別のプリントされるピクセル飲すなわちドットを数には、インチ当りドックによって表わされる。例えば、インチ当りドックによって要ねされる。例えば、240dpiのプリンタに比べて解像度が高い。水平な行方向に300dpiの無像度でプリンタの解像でプリントに直なの関係でプリントによるひずみをほとができない。しかし、プリンタ・ドの異なるではいることがは関いない。しかり、ではいていているの対のないである。とないではいい。しかり、プリンタ・ドの異なるの対の関係である。とは、「の異なるの対のないの対象を発生する。

ピット・マップ表現におけるゆがみは、ピット

・マップの解像度が低いためまたは所望のアナロ グ像のサンプリングレートが低いために起る。こ のゆがみを減少させるための一般的アプローチは、 一定のサイズの像中のドット数を増す文すなわち ドットサイズを縮小して空間的解像度を高くする ことによって、ビット・マップ像の解像皮を高く するというやり方であった。解像皮が高くなると、 ステップ状ゆがみのサイズが縮小し、かつ低解像 度の場合には失われるが、微細な部分が保存される。 しかしながら、解像度を高くするには、費用がか さむ。処理し記憶すべきデータ量は、ピット・マ ップ中のピクセル数すなわちセル数に比例する。 例えば、300 ×300dpiの2次元ピット・マップの 解像度を倍にすると600 ×600dpiのピットマップ が得られるが、この場合4倍のメモリと処理能力 が必要になる。さらに、この解像度の高められた 像の表示が可能な、例えば陰極線管(CRT) やプリ ンタといったピット・マップ像出力装置を用いな ければならないが、これによってさらにコストが 増大する。明度レベルまたは色についても解像度

を高める必要がある場合には、コストがいっそう 増大する。多くのさらに精巧なハイエンドのブリ ンタにはこの解決法が利用されているが、低コス トのローエンドのブリンタにとっては実際的な解 決策とはいえない。

# 特別平2-112966(5)

らかになるが、細かな形状も取り除かれてしまう。 すなわち、補間によってつないでいくという処理 は、ピットマップ変換であるデジタル化処理によ る初期のデータ損失の後でさらにデータ損失を生 じさせてしまう。

信号が禁止されることもある。1985年10月1日に Bassettl他に対し発行された、 "Fine Line Print Enhankcement"と題する米国特許第4.544.264 号 には、細線の少なくとも片側の黒のドットにグレ イのドットを隣接させることによって、プリンク の走査方向と平行な方向の細線のブリントの質を 向上させる技法が開示されている。走査方向に対 し鑑直な方向の細線については、通常のドットに 比べて、ドット疫調の時間期間を通常のドットに 比べて所定の量だけ増すことによって、その悩を 拡大する。これによって、細線のサイズが増す、 すなわちその幅が拡大される。 プリントの質を高 める技法を実現し、文字発生器とプリンタのレー ザ・ブリントヘッドの間に挿入される回路につい て説明されている。上記米国特許に開示のプリン トの質を高める技法は線幅拡大技法を用いている が、それによって生じる像では細部が失なわれて とがったエッジ形状がはっきりと結像されない。

1985年10月1日にWatanabe他に対し発行された。 "Smoothing Circuit For Display Apparatus"

と題する米国特許第4.544.922 号には、ドット・ パターンの特定の部分に対し、選択的に幅が標準 的なドット幅の1/3 の小さなドットを付加したり、 あるいはその特定の部分から前記小さなドットを 除去することを含む平滑化技法が開示されている。 また、表示装置用の平滑化回路として、表示すべ き文字を衷わすドット・マトリックスのうち選択 された機能的な幅のドットから構成されるデータ を記憶するメモリ手段と、そのデータに応答して 所定の条件を満たす論理演算を行なうことによっ て、考慮されているマトリックス位置における、 幅が標準的なドット幅の1/3 の小さなドットの付 加または除去に対応して選択的にデータ変更を行 なう論理演算回路手段を含んでいる回路が開示さ れている。選択的に変更されたデータは、比較的 輪郭のなめらかな所望の文字を衷わしている。

もっと最近の出願では、パターン認識またはテ ンプレート突き合わせ処理が実現されている。 これらの技法において、テンプレート突き合わせ は食み付きマトリクス演算子として実現される。

#### (発明の目的)

本発明の目的は上述の従来技術の問題点を解消 し、ドット・マトリクス像を商品質かつ低コスト で出力することにある。

#### (発明の概要)

本発明の一実施例によれば、ピットマップと、

# 特別平2-112966(6)

所定の記憶されているテンプレートまたはパター ンとを小片毎に突き合わせること (Place-wise matching) により、あらかじめ選択されたピット・ マップの特徴があるのを検出するようにして、ピ ット・マップ像のプリントの質を高める。この突 き合わせで一致が起る毎にエラー信号が発生し、 **補正または補償ドットすなわちセルを作って一致** が起ったピット・マップセルを置換するようにす る。このようにして、所望のピット・マップ像は、 元のピット・マップ像において、小片毎にまたは セル毎に、あらかじめ選択された特徴を持つセル をエラー補正したサブセルで置き換えることによ って、そのプリント像の質が高められる。全ての ピット・マッフ像に共通した複合エラー要素を表 わしている経験的に導き出されたビット・パター ンすなわちテンプレート、各テンプレートに関連 した補償信号、及び一致をみたテンプレートとそ れに関連した構賃信号との関係を支配するルール が、高速並列論理アレイによって実現したメイン デクス突き合わせ表にまとめられている。

このプリントの質を高める技法は、文字発生器 回路要素(フォーマッタ)と、レーザ・ピーム・ プリンタの走査レーザのようなノンインパクト・ プリンタのプリント・メカニズムの間に挿入され る回路要素によって実現される。文字発生器によ つて生成されるピット・マップ像のデータは直列 化されて先入れ先出し(FIPO)データ・バッファに 入力される。FIPOバッファ・ストレージ・セルの ある固定のサブセットがサンプ<del>リング</del>窓を形成し ている。このサンプサンダ窓を通してピットマッ プ像データの選択されたブロックが観測される。 直列化データがこのバッファを通ってシフトし続 けていくにつれて、この窓の中心セルとそれを囲 む隣接セルに位置するピット・マップ・セルによ って形成されるピット・パターンがこのサンプが ¥▼窓を介して次々に仮測される。 ビット・マッ プ像セルを衷わすデータの各ピットはサンプサン 中心セル位置に達する。中心セルを占めるピット とそのまわりのピットによって形成される各ピッ

トパターンは突き合わせネットワークに通される。 突き合わせネットワークが1つもしくは複数のテンプレート一致を見出すと、関連する補償サブセルで中心セルを占めているピットを置換する。一 致が見出されなかった場合には、中心ピットは不 変のまま出力に現れる。一致したとき、

同一の補償サブセルを生じる全てのテンプレートがいっしょにORされる。従って、ORをとられたグループ中のテンプレートの1つがサンプリング窓ビット・パターンと一致すると、それに関連する補償サブセルの出力が活性化される。出力コントローラ(補償サブセル発生器)はレーザ制御回路素に結合されるべき出力に対して、

無修正の中心セルを、あるいは突き合わせ論理ネットワークが一致を検出した場合には補償セルを送る。補償サブセルは標準の修正されていないビット・マップのドットよりも小さなドットをプリントする。レーザ・ビーム・プリンタに対し水平方向及び垂直方向の補正技法を用いることによって、水平方向及び垂直方向に、無修正のドット・

サイズより小さい距離だけ歩進させることが可能 になる。出力コントローラは、レーザが補償サブ セルに関連した修正ドットをブリントするのに必 要なバルス変調信号を発生する。この技法を用い ることによって、直接の補正領域における実効解 像度が、元来発生されたピット・マップ像の有効 解像度よりも高いプリント出力が得られる。

テンプレート突き合わせによって表にした。 をはない、小片毎になり、他のではないでは、 をはないないでは、ないでは、ないでは、 はなないないでは、ないでは、ないでは、 はなないでは、ないでは、ないでは、 ないでは、ないでは、ないでは、 ないでは、ないでは、ないでは、 ないでは、ないでは、ないでは、 ののでは、ないでは、ないでは、 ののでは、ないでは、 ののでは、ないでは、 ののでは、ないでは、 ののでは、ないでは、 ののでは、 のので、 ののでは、 のので、 のので、 ののでは、 ののでは、 のので、 ののでは、 ののでは、 ののでは、 のので、 ののでは、 

# 特别平2-112966(7)

ス像処理演算を単純で並列の実時間ハードウェアで実現された高速インデックス突き合わせ表はって実現される比較的単純で反復可能でありらられる突き合わせ処理に変えられる。ビット・マップ像のブリントの質を向上させるための他の技法に比較して、本発明の小片像の突き合わせ処理の場合には、記憶スペースや像の処理能力をあまり大きくしなくても、特密な質の向上がもたらされる。

#### (発明の実施例)

てっ セルダあり、これらはいっしょになって所望の文 字を形成する。ドット及びブランクは一般に、騎 接し平行で均等に間隔をあけて水平方向の行と垂 直方向の列をなすように構成されたマトリクスの 位置に配される。行と列の交点がセル、ドット及 びブランクの位置を決める。マトリクスの交点と セルの直径との間隔によっては、セルが重なり合 うこともある。各々マトリクスは衷示装置に 2 進 データ要素で表されるが、一般に2進数の1はド ットすなわち充壌されたセルを衷わし、2進数の 0はプランクすなわち空のセルを表わしている。 この装置に記憶されて、1つまたは複数の所望の 文字つまり文字セットを表わすデータは一般にピ ットマップまたはピットマップ像として知られて いる。こうしたピットマップはアナログ文字のデ ジタル表現とみなすことができる。レーザ・ピー ム・プリンタのような電子写真式プリント装置で は、受光表面に静電気表現による所望の像を形成 し、その像を現像し、さらに、紙のようなプリン ト媒体にその像を触着させることによって、ブリ

ントが行なわれる。レーザ・ピームプリンタによるプリントでは、1ページ分のプリント出力を得るのに、いくつかの異なるテクノロジーによる相互作用が必要になる。通常ボンド紙や、受光材料をコーティングしていないその他の受像媒体を利用するプリンタでは、プリント処理は回転式感光性ドラム上での像形成を中心に行なわれる。

前処理を縮さねばなない。物理的清浄化は、ゴム 製のクリーニング・ブレード12で、前のサイクル から残存しているトナーを密光性ドラム11から廃 物用キャピティ内へこすり落とすことによって行 なわれる。さらに、悠光性ドラム川は、消去用ラ ンプ14でドラムの光電性材料を照射し、感光性ド ラム11に以前から存在しているかもしれない電荷 を中性化することによって、静電的に清浄化され る。感光性ドラム11の清浄化された静電表面13は 次に均一な負の電荷を付与することによってコン ディショニングが施される。感光性ドラム11が回 転して、電荷コロナ発生器 (charge corona generator)16 によって生じるイオン化領域を光電性 材料が過過すると、負の電荷がコロナ発生器16が から感光性ドラム11の表面に移動する。感光性ド ラム11が回転して電荷コロナ発生器16を通過した 後では、窓光性ドラム11の静電表面13は600 ポル トの均一な負電位を持つ。登込みの間には、レー ザ・ピーム17を利用し、感光性ドラムの静電表面 13の選択された部分にレーザ光の焦点を合わせる

# 特開平2-112966(8)

ことによって、選択された領域におけるドラム11 の表面電位を放電させる。こうして静電像が形成 され、これは後で可視像に現象されて、プリント 様体に転写される。

レーザ・ピーム17は、電力を供給したりはを 停止したりする固体レーザ19によって発生する。 を イオードつまり固体レーザ19によって発生で イオードつまり固体レーザ19によって平行行力を 一世光は、コリメータ・レンズ21で平行円と でないまり、といったのでででででででででででででででででででででででででいた。 では、コリメータ・レンスとなりでででででででででででででででででででででででででででででありた。 では、コリメータ・レームとなりでででではないでではででであり、 大きで走をしていたのででででいてでででででででいたが、 の面をできまする。 のでは、 のでは、 のでは、 ののでは、 ののでは、

レーザ・ピーム17は、方向Bの向きに感光性ド ラム11の長さだけ提引するので、また感光性ドラ ムは11方向Aに回転するため、悠光性ドラム11の 全表面13がラスタ外像でカバーされる。走査ミラ ー23を回伝させるスキャナ用モータ27の速度及び **感光性ドラム11を回転させる主モークの速度は、** レーザ・ピーム17は次掃引 1 回転に約84.7ミクロ ン(300分1インチ) ずつ感光ドラム11の表面でず れるように飼期がとられている。固体レーザ19も オン、オフが可能であり、これによってライン29 に沿った水平方向において約84.7ミクロン(1/300 インチ) 毎に光のドットを当てる速度でレーザ・ ビーム17に変調がかけられ、その結果インチ当た りドット数 (dpi)が300 ×300 の解像度が得られ る。各掃引の開始に当たって、レーザ・ピームが ドラム11に速する前に、レーザ・ピーム17はピー ム検出ミラー35で反射されて光ファイバ37に送り 込まれる。この瞬時的光パルスは光ファイバ37に よって直旋コントローラ39に送られ、そこで電気 信号に変換される。この電気信号はある様引(走 査線)についてのデータ出力と他のデータとの同 期をとるのに利用されたり、他のプリンタ制御及

びテスト機能に利用される。

審込みがすむと、感光性ドラム11の光電性表面13には不可視の静電潜像が形成される。レーザ・ビーム17にさらされなかったドラムの表面13部分には、まだ600 ボルトの負電位が存在するが、レーザ・ビーム17にさらされた部分は今では放電により約100 ボルトの負電位になっている。 審込み後、静電像はドラムの表面13上の可視像に現像される。

現像ステーションでは、トナーと呼ばれる現像 剤が静電像に乗せられる。トナーの材料は、、 放子に結合された風い合成樹脂から作られたシリングの長さにわたって延びかり、 がの長さにわたって延びシリング20に対してトナーなの長さにの回転シリング20に対してトナーな子18はこれが吸引される。プラスチックのトナー粒子18はこれが回転シリング20によって、負の表面電荷を得る。トナーが得たこの静電では、トナー粒子18がレーザ光に移出されたドラムの表面13の領域には吸引さ れるが路出されなかった表面領域からは反発されるような静電荷である。

融者ステーション26においては、熱と圧力によってトナーが融解してプリント概22に押しつけられ、永久的なプリント像が形成される。融着ステ

# 特別平2-112966 (8)

ーション26には、高輝度のランプ36によって内部 加熱される非結着性の加熱ローラ34と、圧力を加えると、わずかに縮んでプリント紙と上部にある 加熱ローラ (すなわち融着ローラ)34 との間の接触面積が大きくなる軟らかい加圧ローラ38が設けられている。この地点で、プリント紙22に推積したトナー粒子18が溶融して紙の繊維に押し込まれる。

直流コントローラ・プリント国路アセンブリ (PCA) 39はプリンタ制御システムであり、プリント処理にかかわる全ての活動の統合を担当する。 直流コントローラ39はレーザ・ビーム17を駆動する 制御信号を発生して、インターフェースPCA41 からのドット・パターン・データと、紙のサイズ、 窓度及びレーザ・ピーム運動に関する情報との調整を行なう。

インターフェースPCA41 には、インターフェースPCA41 の動作を制御する中央演算処理装置(CPU)と、所望の文字セットのドット・パターンすなわちピット・マップ像を記憶するための読取り専用

メモリ (RON)のプロックが含まれる。追加ビット・マップ像のデータを追加RON カートリッジに記憶しておくことができる。インターフェースPCA41はプリンタとパーソナルコンピュータのような外部デバイス431 との間での、プリンタ制御パネル433(第5図に示す)で選択された構成セッティングによって確立された通信を正しく行なうことを担当する。従って、創御パネル433 のセッティングまたはプリンタのコマンドに従って、外部デバイス431 からのコード化データが処理されてドット・データに変換されて、レーザ・ピーム17を変調する。

上述のように、所望の文字及び図形に関する実際のデータすなわちピット・マップ像はインターフェースPCA41 中のメモリ (ROM)にストアされ、追加文字セットは追加ROM(プラグイン) フォント・カートリッジによって供給される。インターフェースPCA41 に合まれたビデオ回路は文字及び図形データつまりピットマップ像を、固体レーザ19を駆動する直波コントローラ39に出力されるドッ

ト・データに変換する。アナログ文字をデジタル・ピット・マップに変換するプロセスで生じるエラーつまり誤変を補償するため、必要なところでは、これらのビデオ信号は補正または補償信号によって修正される。

ジ・カープ部分(円51)でも、とがった部分(円 53) でも、任意のピットマップ像の他の部分でも よい。これらの複合エラー要素は全てのピット・ マップ像のための基本的な構成プロックである。 それらは 2:2、5:1 、または、第3図の71で示す ような 6:1といった他の特殊な形をとることも可 能である。全てのビット・マップ像は、これらの 複合エラー製煮の有限のセットから構成される。 さまざまな複合エラー要素は、ねじれたエッジ、 丸み先端、充填されていない谷、または方形の丘 といったタイプによって分類される。単一の複合 エラー要素は、単一セグメント (1つのマトリク ス・セルすなわちドットの寸法)から連続した20 のセグメントに及ぶ長さにわたるエッジの境界を カバーすることができる。複数のセグメントを持 つ複合エラー要素はさらに小さな部分に分割する ことができる。

. 垂直的な斜線70は、それぞれが、その上の複合 エラー要素のすぐ下で、かつその右側へマトリク ス・セル1つ分だけずれた位置に置かれた、複数

# 特別平2-112966 (10)

の垂直方向に向けられたセグメント6つの分の長 さの複合エラー要素から構成されている。各複合 エラー要素71は6つのエッジ・セルを持っている。 そのうちの中心の2つのエラー・セルは丸め誤差 が少なく修正の必要はないが、複合エラー要素71 の両端にあるドット対中の各ドットは、階段状の 斜線70を平滑化する修正が必要とされる。例えば、 ドットすなわちエラー・セル72に必要とされる修 正はドット72の左側から一部を除去すなわち切り 取ってドット72の右側に加える。すなわち充壌す る(すなわち隣接するブランク・セルの一郎に充 遠する) ことである。複合エラー要素73は、複合 エラー要素71の各ドットすなわちエラー・セルに 飾される修正を明らかにするために拡大し複合エ ラー要素71である。実際に、エラー・セルのどち らかの例に充塡するというエラー・セル72に対す る修正は、エラー・セル72にすぐ臍接したプラン ク・セルつまり空のセルの一部に充塡することで ある。複合エラー要素71に対する平滑化補償は、 複合エラー要素71の上端と下端にある対中の各エ

ラー・セルについて行なう切取り及び充塡補正か らなる。 8 つの独立した植正を必要とする。 B つ のパターン突き合わせテンプレート77、79、81、 83、85、87、89及び91は、丸め枳差をともなって 各セグメントについて生じる。ユニークなエラー ・セル鑷成すなわちパターンを検出することが必 嬰とされる。複合エラー要素75は、複合エラー要 素71の各エラー・セルに対する充壌及び切取りを 示す複合エラー要素73の拡大図である。テンプレ - ト77、79、85及び87は充塡修正を与え、一方テ ンプレート81、83、89及び91は切取り修正を与え る。複合エラー要素73に示されるように、プリン ト結果は、上部のドット対74がわずかに左にシフ トし、下部のドット対76がわずかに右シフトして、 これにより斜面70の階段効果が平滑化される。こ の例から分るように、複合エラー要素の各ドット すなわちエラー・セルとテンプレートのセットと の突き合わせによって、必要とされるかもしれな い適正な修正が決定される。

パターン突き合わせテンプレートのそれぞれは

デジタル化エラーのユニークなピット・マップ・ ジグナチュア (bit map signature)と一致し、補 僕または補正信号に関連した適切な補償ザブセル が割り当てられている。ある複合エラーについて の緒々の突き合わせテンプレートは別々に(in secession)生じるので、これらのテンプレートに 割り当てられる補償ザブセルは一緒にまとまるよ うに設計されている。特定の補償補正信号に関連 したこれらのテンプレートのグループは、他のど のテンプレートのグループとも相互に排他的であ る。ランダム・ピット・マップ・パターンは多く のテンプレートに一致するかもしれないが、これ らのテンプレートは全て同じグループに属してお り同じ補償信号を発生する。テンプレートに一致 するこれら基本的事例のそれぞれは、エラー・セ ル成分またはエラー・セルと呼ばれる。

本発明の質向上技法はビット・マップ像に対する階層的アプローチを用いる。 ここで、トップ・レベルにあるのは、複合エラー要素からなるビット・マップ像自体である。これら複合エラー要素

はエラー・セル成分から構成される。各エラー・ セル成分はそれに割当てられた補償サブセルを有 している。他のエラー・セルと隣接するかもしれ ないエラー・セルの全てには、互いになめらかに つなぎ合わさる抽償サブセルが割り当てられてい る。これらのエラー・セルは、関連する補償サブ セルに基づいて、相互にまた排他的にグループ化 されている。ピット・マップ像から複合エラー要 素へ、さらにエラー・セル成分へと縮約し、また 各エラー・セル成分に対して適合する補償ザブセ ルを割り当てる複雑な手順は、突き合わせテンプ レートの設計によって成し遂げられる。これらの 複雑な多段決定は、ハードウェアによって、実時 間で実行されるテーブル・インデクス突き合わせ **掻作へと更に簡略化される。エラー・セル要素は** 像ゆがみから独立した成分であるため、ある特定 の複合エラー要素から導き出されるテンプレート は、別の複合エラー要素から導き出されるテンプ レートと同じになって同じ格伐を与えることがあ る。これにより、テンプレート・インデクス突き

# 特別平2-112966 (11)

合わせテーブルの複雑さが大幅に軽波される。

各エラー・セル成分は全ての複合エラー要素と は独立している。補償サブセルの内部従属制約 (inner dependence coastraint) である全ての可 能な結合関係はすでに最終的な突き合わせテンプ レートの仕様に取り込まれている。ピット・マッ プ・パターンがテンプレートの全ての要件に合致 する場合、セルが曲線、傾斜またはノッチのいず れの複合エラー要素の一部であるかを知らなくて も、またそのまわりのセルにどんな補償ザブセル が割り当てられているか分らなくても、補償を行 なうための決定を下すことができる。突き合わせ テンプレートの設計は、隣接するエラー・セルが 適合する補償サブセルの割り当てを受けているこ とを保証するようになっている。ピット・マップ 像全体に対するテンプレート突き合わせプロセス は小片毎に (Segment-wise) 、すなわち右から左、 上から下あるいは任意のランダムな順序でセル毎 に行なうことができ、しかもどのようにしても同 じ結果が得られる。

なめらかなエッジ曲線に加え、とがった先端や ノッチももとのアナログ像に見られる別の共通し た特徴である。デジタル化処理の際、先端やノッ チの幅がセル1個分の長さよりも狭くなると、先 端は切り取られ、ノッチは埋められる。その結果

得られるピット・マップ像は、特殊な設計を陥さ れたテンプレートのグループを利用することによ って、検出し、榊信することができる区別可能な シグナチュアを持っている。第2図には、55で示 す黒い領域の先端を検出し、復元するために用い られるテンプレート59、61及び63のセットが示さ れている。テンプレートGlは、2つのエッジが説 角に交差する場所である先端の複合エラー要素53 を検出する。この場合、形状の丸め誤差はエラー ・セル54においては平均して+25%になる。従っ て、このテンプレート61に割り当てられた槌俣サ ブセルは、エラー・セル54の領域を切り取り、先 始55の植外方向の傾向によって決まる方向にエラ ー・セルのエッジを引っ込める。サンブリング窓 がセル1つ分だけ右の位置へ移動すると、その中 心は、エラー・セル54にすぐ隣接したエラー・セ ルの位置にくる。このエラー・セルは空すなわち ブランクである。このセルにおいては、形状の丸 め倶差は平均して-25%である。従ってテンプレ ート63には充環補償サブセルが割り当てられ、モ

の結果、先端55の補外方向に充塡補正が行なわれる。

もとのアナログ像の黒い領域中にあるとがった ノッチ57または91は隣接する白の領域中でのとが った先端として認められる。しかい、白い低の上 に黒のトナーを推積させるレーザ・ピーム・プリ ンタの特性のために、狭い白領域は隣接する黒領 域が重なり合って埋没してしまう可能性があるの で、白の領域からできている。先端は黒の領域の 場合と同じやり方では補償されない。ピット・マ ップ像の生成は、この効果を予測していないかも しれないし、補償することもできない。多くのビ ット・マップ像構成には、正しくプリントするこ とができない。例えば、"b" 90におけ及ノッチ91 (第4図に示す) のような、いくつかの黒のセル (ドット)によって囲まれた白のセル(ブランク すなわち空のセル) が含まれている。 テンプレー ト93及び95は、こうした場合にまわりの黒の領域 を切り詰めることによって、黒の領域の中へのノ ッチすなわち白い先端を予測される所望の形状に

# 特間平2-112966 (12)

復元するように設計されている。黒い先端55について上述した方法と同様にして、白い先端を延長すなわち補外することで、所望のアナログ像をより正確に表現することが可能になる。

上述のチンプレートの突き合わせにより實をある技法の実現形態は、少なくとも部分的には分的には分の技法を利用する表示装置またはプリントを記したなって左右される。出力装置が異なし、登録の技法も異なることがある。上述のレーザ・式での技法、各セルが1ビットの(黒/白)パラメアを対する、2レベル2次元ラスク像出力を設置はサークである。固体レーザ19は、インターフェースPCA41が直流コントローラ39に与える単一の直列データを調信号(ビデオ)によって駆動される。

第5図は、本発明に従ってブリント像の質を高めるための、また、第1 4 図及び第1 2 図図に示すレーザ・ブリンタと共に用いられる実施服様を目的とした、国路コンポーネントの配置を示す、レーザ・ビームブリンタのインターフェースPCA41に関するブロック図である。文字発生器411 は所

望の文字あるいは図形を与えるためによって、直列アータ信号を与えてレーザ・ピーム17を変調する。文字発生器411 からのデータは直流コントローラPCA39 のレーザ駆動回路391 に与えられる。

レーザ・プリンタのインターフェースPCA41 は、 80M415に記憶されたプログラムを実行する16ピッ トのマイクロプロセッサから成るCPU413によって 創御される。RON415はCPU413が実行すべきマイク ロプロセッサ・コントローラ・プログラムを記憶 していることに加え、RON415の主たる目的は、プ リンタ文字セットすなわちフォントのドット・パ ターンすなわちピット・マップ像を記憶すること にある。またテンプレート突き合わせ操作が、ソ フトウェアまたはファームウェアによって制御さ れるテーブル・サーチあるいはルックアップ操作 として実施される別の実施例において、BOH415を 使ってテンプレート・ピット・パターンを記憶す ることもできる。フォント・カートリッジ435 、 437 は、さまざまなオプションのフォントについ ての追加文字セットのドットパターンデータをプ

リンタへ供給するプラグイン式RON カートリッジ から構成される。特殊な字体または特柱効果のた めの追加のつまりオブションの突き合わせテンプ レートも、オプションのフォントカートリッジ 435 、437 を介して、文字発生器411 及び質向上 図路Cenhancement circuitry 421に入力すること ができる。 フォント・カートリッジ・インターフ ェース439 はフォント・カートリッジ435 、437 のコネクタを主データ・バス441 にバッファリン グする。胡御パネル433 を介して入力されるプリ ント・データ構成やページ・カウント情報といっ た基本的なデータを記憶するため、不揮発生RAM (HVRAM)417が設けられている。スタティックRAM (SRAN)419 はCPU413中のマイクロプロセッサ用に アドレス・スペースを追加する。アドレス・コン トローラ423 はROM415の 4 つの独立したセクショ ンに記憶されたデータへのアクセスをできるよう にするアドレス情報を送り出す。アドレス・コン トローラ423 は単一のゲートアレイ耐路として実 現される。外部デバイス431 から入力されるプリ

ント情報、フォント情報及びその他の情報を記憶 するため、拡張可能なダイナミックRAH(DBAH) 425 が設けられている。CPU413中のマイクロプロ セッサは、必要に応じて、DRAMメモリ・スペース を細区分する。アドレス・コントローラ423 はま たDRAM425 に記憶されたデータへのアクセスがで きるようにするアドレス情報も送り出す。 DRAM 425 に対してデータの貫込みまたは読取りを行な うべき時には、タイミング・コントローラ429 が 必要なタイミング信号を発生し、またDRAM425 の ためのデータ・リフレッシュ信号も発生する。ビ ット・シフタ427 は飼御パネル433 または外部デ パイス431 からのコマンドに応答して、プリント される文字をオフセットしたりまたはオーバーレ イするためまたデータを1ピット~15ピットシフ トさせるのに必要なコマンドを発生する。1/0 コ ントローラ443 は、パラレル・インターフェース ・コネクタ445 を介して外部デバイス431からCPU 413 へ入力されるデータのタイミングを制御する。 1/0 コントローラ443 はまた、インターフェース

特開平2-112966 (13)

PCA41 と直波コントローラPCA39 との間の通信のタイミングも制御する。文字発生器411 は、CPU 413 からのコマンドに応答してBOM415またはフォント・カートリッジ435、437 に記憶されているピット・マップ像データ直列データ信号の形でレーザ駆動回路391 に対し連続的に出力されるドット・データに変換する。プリントの質を高める技法を実現できるように、直列データ信号を修正または補償するため、文字発生器411 とレーザ駆動回路391 の間にプリントの質を高める質向上回路421 が挿入される。

第6図は質向上回路421 の概念的なブロック図である。例えば、イタリック体の"b"90 のようなピット・マップ像全体についてのデータが直列化され、先入れ先出し(PIFO) バッファ101 の第1の入力に結合される。ピット・マップ像90は、FIFOバッファ101 中で部分的に再アセンブルされる。PIPOストレージ・セルの固定されたMXN のサブセット107 はピット・マップ像のブロックを観測するサンプル窓109 を形成する。直列化された

データがFIFOバッファ101 中をシフトし続けるにつれて、サンブル窓109 は連続的に中心セル111 とまわりの隣接セル観測する。

データの各ピットはサンプル窓109 中のさまざ まな位置を数ステップかかって通った後、サンプ ル窓109 の中心セルに達する。この中心ビット111 はそのまわりピット・パターンと共にサンブル窓 109 によって観測され、突き合わせネットワーク (matching network)103に過される。突き合わせ ネットワーク03がテンプレートとの一致を見つけ た場合には、その中心ピットは割り当てられた袖 償サブセルで置換される。一致が見い出されなけ れば、中心ピットは変更を受けずにそのまま出力 113 に現れる。バッファリングにより、ピットが、 FIFOバッファ101 の入力に現れた時点からそれに 関連した補償サブセルが出力113 に現れるまでに、 (N-1)/2 ラインと(M-1)/2 ピットの遅延がもたら される。このピットは、更に(N-1)/2 ラインの間 PIFOバッファ101 内にとどまって、そのピットに 後続するこれらのライン中連続する中心ビットに

対して隣接セルとして働く。

小片毎突き合わせ倫理ネットワーク103 は、ブ ログラマブル倫理アレイ (PLA)で実現される。PCA はAND マトリクス、OPマトリクス及び複数の数列 をなす最小飛頂 (min-term) すなわちノードから 成る複数の系列を含み、これら系列の各々は突き 合わせテンプレートの異なる1つを表している。 各AND マトリクス入力はピット・マップ・サンプ ル窓109 中のセル状態を表している。各最小項は テンプレート・ピットすなわちセルを衷しており、 対応するサンプル窓のピットすなわちセルと一致 するとアクティブになる(資理AND)。同じ補償サ プセルが割り当てられた全テンプレートはまとめ てORされる。従ってグループ内のテンプレートの 1つが人力ピット・マップ・パターン(サンプル 窓109 のピット・パターン)と一致すると、それ に関連する補償サブセルの出力がアクティブにな る (養理の配)。

サンプル窓109 のセルの状態に基づいて特定の 補償サブセルが選択されるので、補償サブセル選

このマトリックス構造によって、テンプレートの設計は簡単になるだけではなく大幅な融通性が得られる。例外的な事例を扱うには、サンプル窓109 内の全てのピット・セルに依存した極めて複雑なテンプレートが必要となるかもしれない。PLA

# 特閒平2-112966 (14)

は高速並列インデクス突き合わせテーブルと同様の機能を果たす。サンプリング窓109 中のビット・マップ・パターンはPLA 中を伝わっていく 1 組の複合した入力信号である。そのデータ経路従って倫理機能は、突き合わせネットワーク103 中のノードの接続によって決まる。

突き合わせネットワーク103 では、もとのビップペップをでのゆがみを被少させるためにサンプル窓109 の中心セル111 が確正を必要とする109 の中心セル111 はなば、サップリングでは、サップリングでは、サップリングでは、アウーク103 では、アウーク103 では、アウークがアングでは、アウークがアングでは、アウークがアングでは、アウークがアングでは、アウークがアングでは、アウーク101 を介して、アットのビット、アウーク103 内で、各セルが個々にテストのファーク103 内で、スキャーク103 内で、スキャルが個々にテスト

ていく。独立した慰散的セル補償信号が緊積92していく結果、一選の結合された補償サブセルが不連続なピット・マップ像の輪郭を平滑化し、もとの連続したアナログ形状にさらに近くなるようにする。トナー及び融者プロセスの物理的特性のため、最終的に得られる質の向上したプリント像はもとのアナログ像に極めて近似したものになる。

相信サブセル発生器105 は、突き合わせネットワーク103 の出力信号に応答して、突き合わせネットワーク103 が選択した特定の補償サブセルに関連する補償信号を送り出す。補償の必要がなければ、補償サブセル発生器105 が、無修正状態の中心セル111 をそのデータ出力113 に送る。

プリントするには、例えば530 マイクロ砂といっ た特定の時間期間の間、固体レーザ19をオンにし ておくが、121 で表わした補償サブセルをプリン トするには、この時間期間の最初の1/3 だけ固体 レーザ19をオンにし、この時間期間の残りについ てはオフにすることにより、無修正のドットの約 1/3 のサイズのドットを得る。セル・サイズを縮 小することは、通常は、ピット・マップの解像度 95を高くすることによって可能となり、その表示 には解像度の高い出力メカニズムが必要になる。 固体レーザ19の制御信号の変調によって、セルサ イズの縮小ができるようになり、これによって小 さいサイズを持ち、また所定の形状を得るために ピット・マップセルの選択された部分が充塡され た補償サブセルが得られる。補償サブセルを用い ることにより、そのすぐそばの領域におけるビッ ト・マップの解像度が実効的に高められる。 補償 サブセル発生器105 は、固体レーザ19に対し、第 7図に示す措償サブセルのプリントに必要なパル ス変調信号を与える。20121~127 で表わされて ここに記載した望ましい実施例では、FIFOバッファ101、付き合わせネットワーク103及び補償サブセル発生器105は、ハードウェアとハード布線論理回路で実現する。そうするかわりとして、

# 转即平2-112966 (15)

BAN またはRON に記憶されたテンプレート・セットとそれに関連する補償サブセル・セットを有するソフトウエアまたはファームウエアによってきて、質向上回路421 を実現することもできる。フォンを用いてプリント像の実力解像度が大きくと、だっト・マップ像の実効解像度が大きくなる。ことでは、デジタル化エラーの影響が大きくけららにスケーリングラ施し、スケーリンドでは、ファクタが1よりも大きなところでのプリントの質を向上することもできる。

ここで、第8図、第9図、第11図及び第11図を 参照すると、質向上回路421 は5つの回路ブロッ クに分かれる。PIPOパッファ101 には第9図に示 すRAN パッファ120 と、第10図に示すシフト・マ トリクス140 が設けられている。第11図にはPLA 161,162 で実現された小片毎の付き合わせネット ワーク103 と補償サプセル発生器180 が示されている。また、第9図には周期及びシステム・タイミング回路122 も示されている。第8図は、第9図、第10図、及び、第11図に示す質向上回路421の制御に利用されるタイミング信号及び周期信号のうちの選択されたものを示したタイミング図である。

質向上回路421 は文字発生器411 とレーザ駆動 国路391 (第5図)の間に挿入された後処理国路プロックである。質向上回路421 は、あるページにプリントすべきドットを表す直列 ピット・テーク・ストリームVDO をターミナル・フロック121 のピン1で受信する。同期信号8D はそのページにおける文字発生器411 からの本平線に対応する、感光性ドラム上での各水平線に対応する、できたとでの各水平線に対応を指示するものである。質向上回路421 は 動回路391 に対し、ターミナル・ブロック121 のピン4に出力する。質向上回路0421は、文字発生回

路411 からクロック信号を受け取るが、望ましい 実験例では、そのタイミング・クロックは水晶発 振器123 及びラッチ125 によって発生する。さら に、貧肉上回路421 の機能をイネーブル/ディス エーブルするのに用いられる信号ENがターミナル ・ブロック121 のピン3に入力される。RAM パッ ファ・ブロック120 には4つのカウンタ122 、 124 、126 及び128 、RAM130及び 8 桁 D フリップ ・フロップ132 から構成される。BAM パッファ・ ブロック120 は、1つのページ上の連続するドッ ト・ラインを扱わすデータを記位することによって、 FIFOバッファ101 の第1の内部機能を実現する。 4 つのカウンタ122 、124 、126 及び128 はBAM1 30のためのアドレス・カウンタを形成する。80の 立下がりは新しいラインの開始を示しており、従 ってその時点でRAM 用のアドレス・カウンタ122 、 124 、126 、128 はBD信号の立下がりで生起する。 タイミングPLA127からの同期ピーム検出信号によ ってリセットされる。1つのP27 入力ドットすな わちセルのデータ・ピットはRAM 130 中では 1 ピ

ットを占めるので、RAM アドレスはドット時間期 間毎に1回インクリメントする。※システム・ク ロックは、入力ビット・マップ・データ転送速度 の 8 倍にあたるカウンタ122 、124 、126 及び 128 を実現する。カウンタ122 の低位3ピットは アドレスには用いられず、後述のような他のシス テムのタイミング機能に用いられる。RAM アドレ スがインクリメントすると、新しいピット・マッ プ・データピットが必メモリに配位される。第8 図のシステム・タイミング図を参照すると、RAM 130 のアドレスは状態7-0 の遷移時点炎クロック 信号102 の立下がり焼にインクリメントする。 RAM 群込みイネーブル信号104(HE) が高レベルで あるので、&AM130はデータの読み出しを行なう。 8桁Dフリップ・フロップ132 の入力にはこのデ ータ及びライン129 上の次のもの(VDO からの新 しいドット・データ・ピット) が順次セットアッ プされる。状態2から3への遷移時には、シフト ・マトリクス・ラッチ信号106(SMLAT)が米立ち上 がり、8桁Dフリップ・フロップは、ライン129

# 特閒平2-112966 (16)

上の新しいデータ・ピットとBAM130のデータを記 位する。状態4、5の及び6の間、HB104 は低い ままであり、フリップ・フロップ132 はそこに記 **憶しているデータをラインD0~D7に出力し、** このデータは状態6から7の遺移時にBAM130に書 き込まれる。第9図から分るように、新しいピッ ト・マップデータのビットはフリップ・フロップ 132 の位置 D O に記憶されるが、以前の D O 、 D1、D2、D3、D4、D5、及びD6の値は ₹れぞれD1、D2、D3、D4、D5、D6、 及びD7に記憶され、以前のD7の値は廃棄され る。このプロセスは、各アドレスのインクリメン ト毎に繰り返されるので、VDO から送られてくる 現在のライン(行)のピット・マップ・データは RAM130のD0ピット中にパッファされ、一方以前 のDOピット中の行はD1ピットに記憶され、D 1ピット中の行はD2ピットに移行し、…といっ た形をとることがわかる<del>のは明らかである</del>。こう して、1つのページの連続するラインを記憶する 際、ピット・マップ・データの以前の7本のライ ン(行)がD1~D7のピットに保持される。
PAN130の所与のPAN130のアドレスについて、記憶される8つのピット(ピット・マップ・データ)は全て1つのページの同じカラムに納まる。 PAN
アドレスはBDの立下がりでリセットする。 RAN
アドレスはBDの立下がりでリメントする。 がいりには同様にして文発生器がい回、 BAN では、 P に の で のののののでは、 P に の のののののでは、 P に の ののののののでは、 P に の に C の の の の の の の の の の の の ら イン上の12番目のドットと同じカラム・アドレスを有する。

シフト・マトリクス・ブロック140 はシフトレジスタ141 ~149 から構成される。シフト・マトリクス・ブロック140 の機能は、突き合わせネットワークPLA161、162 がサンブル窓109 (第6図)内の全てのデータ・ビットを並列信号ライン上で同時に利用できるようにすることである。望ましい実施例では、サンブル窓は49個のセルすなわち

データ・ピットから構成され、第6図に示すよう な形状をしている。中心セル111 が、修正のため 検査させるビットであり、残りの48個の周囲ビッ トはチンプレートとの突き合わせが行なわれるピ ット・パターンを形成している。サンブル窓109 は、7本の連続したラインから、ピットの11本ま での連続したカラムを含んでいる。RAM パッファ ・プロック120 は、各BAM アドレスのインクリメ ントの後、7本の連続したラインから1カラム分 のピット表か、ラインDI~D7上に出力しない。 従って、シフト・マトリクス・ブロック140 は、 11本の連続したBAN パッファ・カラム出力からの ピットを記憶し、また同時に出力しなければなら ない。状態でから0への透移の際、RAM アドレス ・カウンタがインクリメントし、PAM130によって ラインDl~D7上に出力されるピットは、7本 の連続したメライン(行)上のビット(ピット・ マップ・データ) である。DI~D1はKD1ビ ット・シフト・レジスタ141 ~147 へ入力される。 D3、D4及び114 D5は、それぞれシフト・レ

シフト・マトリクス・ブロック140 によって出力されるピットのサンブル窓109 は、ページを横切って下方へ走査し、またそのページの各ピットは1つのドット期間にわたりサンプリング・マトリクスの中心にあり、起り得る修正に備えて検査

# 特別平2-112966 (17)

を受ける。

突き合わせネットワーク・ブロック160 はPLA ネットワーク161 と162 から構成されており、ビ ット・パターンをテンプレートと突き合わせる段 能を実行し、一致を検出すると、適切な機償サブ セルを発生するための信号を与える。

望ましい実施例では、1つのピットについて可 能性のある出力修正(補償サプセル)は8つあり、 これら修正のそれぞれは周囲のビット状態に関す る組合わせパターンつまりは認識パターンの対応 するセットを有している。PLA161及び162 は战中 心ピット(第6図に示す中心セル!!! )とシフト ・マトリクス・プロック140 からのその周囲ビッ トを受信する。各認識パターンすなわちテンプレ ートは、PLA161、162 の一方における積項によっ て検出され、特突の出力ピット修正(関連する補 僕サブセル) に対応する積項のセットがORされる。 従って、シフト・マトリクス140 によって出力さ れるサンブル窓のビット・パターンとテンプレー トが一致する皮に、PLA161、162 の一方の中の積

項がアクティブになり、対応するOR出力が項とな って8通りのピット修正のうちどれを実行すべき かが招示される。

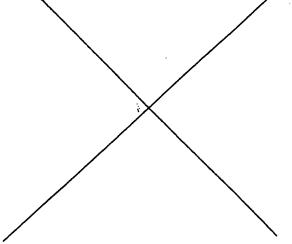
辺識パターンを検出するために望ましい実施例 で使用されているPLA 161,162 には、埋め合わせ を必要とするようないくつかの物理的制限を有し ている。各デバイスへの最大許容入力数は36で・ あり、ピット停正の選択のためまとめてORするこ とができる積項(従って認識パターン)の最大数 は8である。しかしながら、辺識パターンの全て を検出するには49個のピットを検査しなければ ならず、起こり得るピット修正の選択のためまと めてORする必要のある積項の数は24を越えるこ とがあるかもしれない。この入力数の制限を克服 するため、49のピット・サンプル窓109 を、協 同して全ての辺遊パターンすなわちテンプレート を検出することのできる2つのより小さな窓に分 割することができる。各PLA 161,162 の入力ピン のうちの24本は、実際には入力/出力マクロ・ セル・ピンである。従って、各修正の事例につい

てマイクロセルがセット積項の合計(OR)をラッ チしている間に、サンブル窓の入力を与える必要 があり、次にマイクロセルが結果を出力している 間は、サンプル窓の入力(シフト・マトリクス・ ブロック140 の出力)をディスエーブルしなけれ ばならない。各マクロセルの出力は8つの積項を ORできるだけなので、出力修正の事例を検出する のに充分なだけの積項(テンプレート)を合計す



する必要がある。

状態1、2及び3の間、シフト・マトリクス出 力のイネーブル信号108(SHOE) は低レベルであり、 シフト・レジスタ141 ~149 からのシフト・マト リクス・ブロック140 の出力をイネーブルする。 PLA161、162 の積項は、8個以下の要請のサブセ ットに分けてORされる認識パターンを検出する。 これらのサブセットは、認識ラッチ信号112(RECL AT)が立ち上がる状態2から<del>1231</del>3への遷移時に、 マイクロセルによってラッチされる。状態4、5、 6及び7の間、SMOE108 は高レベルであってシフ ト・マトリグス・プロック140 の出力がディスエ ーブルされ、認識出力イネーブル信号110 (RECOE) は低レベルであり、これにより、サブセットのマ イクロセル出力がイネーブルされる。これらイネ ーブルされたマイクロセルの出力は、ここで、入 力として動作するPLA にフィードバックされる。 ピット出力の修正の事例を検出する認識パターン の8つの完全なセットをチェックするため、サブ セット・マイクロセルがORされる。 辺識パターン



#### 持聞平2-112966 (18)

が検出された場合、RECLAT112 が、状態5から6 への遺移時に、もう1度立ち上がる際、対応する ビット修正の事例がアクティブになる。ライン L20 , R20 , L80 , R80 , Y20 , Y40 , Y60 , Y80 上の8通りの可能なピット修正の事例は、第1図 に示す121 ~135 によって衷わされた補償サブセ ルに対応する。補償サブセル発生器プロックには、 8桁Dフリップフロップ回路181 、PLA183、排他 的08回路185 及び187 、及びD型フリップフロッ プ189 及び191 が設けられる。補償サブセル発生 器は、レーザ駆動回路391 に対し修正ピット・マ っプ・データを与える。サンプル窓109 の中心ピ ット111 及びその周囲のピットが認識パターンす なわちテンプレートに一致すると、ラインL20 ~ V80 の対応するピット修正事例の出力がアクティ プになり、補償サブセル発生器は突き合わせネッ トワークによって選択される特定の補正サブセル に対応した、所定の16ピット・パルスパターンを 出力する。一致の検出されない場合には、ライン L20 ~V80 は全て非アクティブとなり、中心ピッ

ト111 は、修正を受けないで、ライン182 によって、出力ライン188 及び190 に結合され、レーザは全ドット時間期間にわたってオンまたはオフになる。

PLA181は、8桁フリップ・フロップとして、全ドット時間期間にわたってラインL20 ~ V80 へのピット修正事例の出力を保持するようにプログラムされる。PLA181は、状態7から0への退移の際、ラインL20 ~ V80 を保持するが、認識PLA161、162の出力はまだアクティブである。

フリップ・フロップ回路125 は、50%のデューティ・メサイクルを有する。真及び否定の(2相)クロック信号であるCLK 及び/CLK を出力する。このクロック信号は、ピット・マップ・データ信号VDO のレートの8倍である。CLK と/CLK の両方の立上がりを利用して、回路の出力状態を変化させると、ドット時間期間当り16の個別の時間期間が得られる。ライン188 及び190 での出力信号はレーザに対するデューティ・サイクル変調信号を構成し、16ピットの出力シーケンスにおいて、

各ピットは、PLA183 中で実現される論理式によ って創御される(高または低)。PLA183は、L20 ~480 の状態によって選択された出力パルス・パー ターンに関するビットを出力する。16ビット・パ ターンは連続するピット(夫々 VDOA 、VDOB)の 対が8個連続したものとして出力される。すなわ ち、VDOAとVDOBは同時に出力されるがVDOBはVDOA の次に杭くピットの値である。カウンタ122 によ って出力される3つの下位ピット114(\*0)、116 (a1)及び118(a2) の状態によって、どのピット対 を出力すべきかが指示される。PLA183はピット・ マップ・データ・レートの8倍の速度でVDOA及び VDO8を同時に出力する。排他的08ゲート185 、187 及びフリップ・フロップ189 ・191 から構成れる 回路の残りの部分によって、これらの出力はピッ ト・マップ・データ・レートの16倍の速度で定ま る所要の出力シーケンスに変換される。

クロック102 の立上がりの後、D型フリップ・フロップ189 の入力にデーナがクロック103 の立士

データがセットアップされる。このデータは、フ リップ・フロップ191 のライン190 上の出力であ るEVDOB 信号と共に排他的ORされたPLA183の出力 であるVDOAC (/CLK の立上がりに出力されるべき 次のピット)である。この俳他的OR演算は、グレ イ・コード生成のためのデータ・コード化である。 <del>100101</del>/CLKの立上がりにおいて、ライン198 上の フリップ・フロップ出力であるこのデータ、EVDOA 信号がラッチされる。EVDOA 信号及びEVDOB 信号 は、PLA127中で排他的ORされ(グレイ・コード化)、 ターミナル・ブロック121 のピン4に次のピット の出力信号Voutを与える。フリップ・フロップ 191 及びライン190 のBVDOB 信号は、EVDOB がCL #102の立上がりにラッチされる点を除けば同様に 機能し、後続のピット出力を生じさせる。出力ピ ットのグレイ・コード化によって、同じ状態の 2 つの連続したビット間で出力にグリッチが生じな いように保証される。PL4127は、システムのタイ ミング図に示し、また上で説明したタイミング信 号を発生する。同期及びシステム・タイミング回

# 特開平2-112966(19)

路プロックである。3つの低位ピットa0、a1、a2、 4. 図面の簡単な辞明 すなわち114 、116 、118 は、それぞれシステム のタイミング状態を定義する。同期及びシステム ・タイミング国路ブロック127 のその他の機能に は、入力直列データ信号VDO を同期させて、文字 発生器のクロックと質向上回路のクロック (水晶 発援器123)との位相差を確償することが含まれる。 ターミナルポート121 のピン3におけるEH入力が高 レベルの場合、ピン4のVoutは上述のようにEVBOB と排他的ORされるEVDOA と等しい。ENが低レベル の場合には、質向上微能がディスエーブルされ、 VoutはVDO に等しくなる。

特に、望ましい実施例に関連して本発明を図示 し、説明してきたが、当該技術の勲線者には明ら かなように、本発明の精神及び範囲を逸脱するこ となく、その形態及び細部について、既述の及び それ以外の変更を加えることができる。

#### 〔発明の効果〕

以上詳細に説明したように、本発明により表示 等の品質を簡単かつ大幅に向上することができる。

第1A図は典型的な電子写真式プリンタの主要 部のブロック図、

第1B図は第1A図に示す電子写真式プリンタ 中で用いられる固体レーザ及びその周辺を説明す る図、

第10図は第1A図に示す電子写真式プリンタ 中で用いられる感光性ドラム上への書き込みプロ セスを説明する図、

第2図ないし第4図は本発明の実施例における テンプレートおよびその使用を説明する図、

第5図は本発明の実施例のプロック図、

第6A図および第6B図は本発明の実施例中の 主要部を説明するブロック図、

第7図は補償サプセルを説明する図、

第8図は本発明の実施例中の主要信号のタイミ ング図、

第9A図ないし第9C図、第10A図及び第10B 図、及び、第11A図及び第11B図は本発明の実施 例の主要部の回路図である。

11:感光性ドラム

12: クリーニング・プレード

13: 麦面

14: 消去用ランプ

16: 電荷コロナ発生器

17: レーザ・ビーム

18: トナー粒子

19:固体レーザ

20: 回転シリンダ

21:コリメータ・レンズ

22:プリント紙

23: 走査ミラー

24: 転写ステーション

25:円柱レンズ

26: 敬着ステーション

27:スキュナ用モータ

28:コロナ・アセンブリ

31:収束レンズ

32: 修理荷除去器

33: 3 5 -

34: 加熱ローラ

35:ピーム検出ミラー

36:ランプ

37: 光ファイバ

39: 直流コントローラ

41: インターフェースPCA

101: P1F0パッファ

103:突き合わせネットワーク

/05:補償サブセル発生器

109:サンブル窓

111:中心セル

121, 123, 125, 127, 129, 131, 133, 135 :

補償サブセル

391: レーザ駆動回路

411:文字発生器

413 : CPU

415 : ROM

417 : NVRAM

419 : SRAB

421: 質向上回路

423:アドレス・コントローラ

425 : DRAM

427:ビット・シフタ

429:タイミング・コントローラ

431: 外部デバイス

433: ブリンタ制御パネル

435, 437 : フォント・カートリッジ

439: フォント・カートリッジ・インターフェース

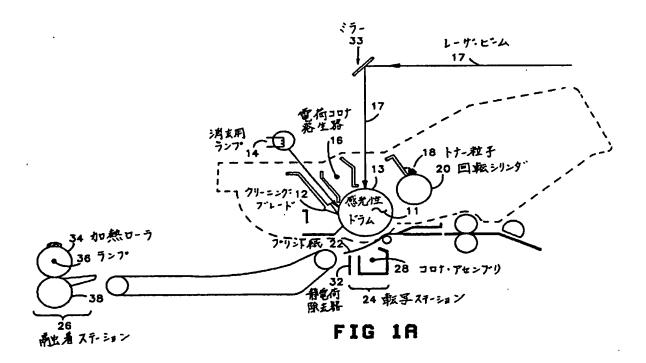
441:文字発生器

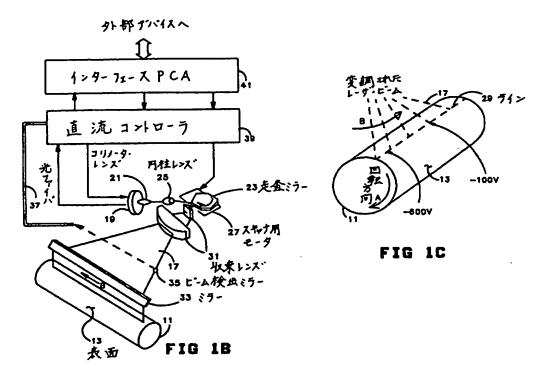
443:1/0 コントローラ

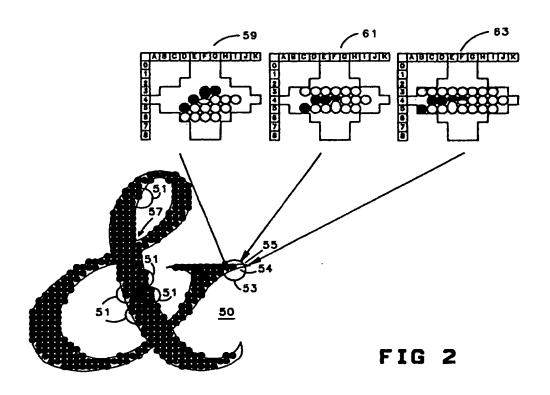
445: パラレル・インターフェース

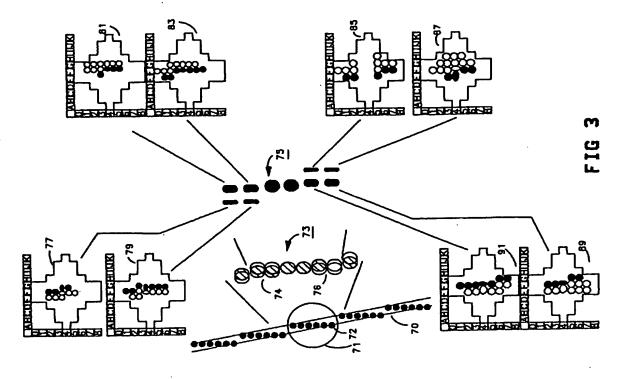
出願人 ヒューレット・パッカード・カンパニー

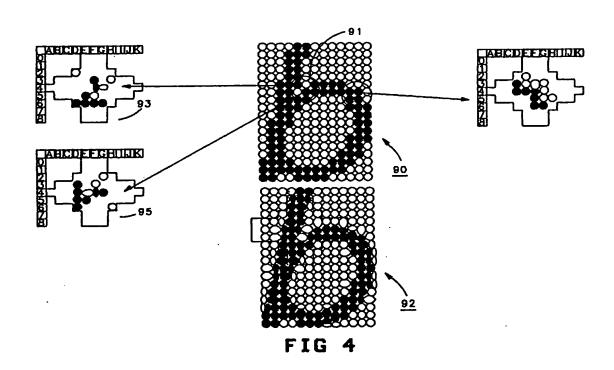
代理人 弁理士 县谷川 次男

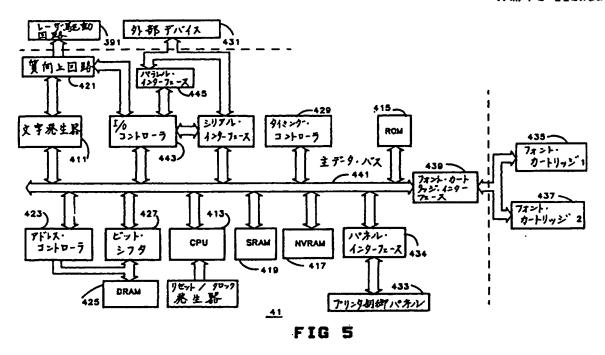


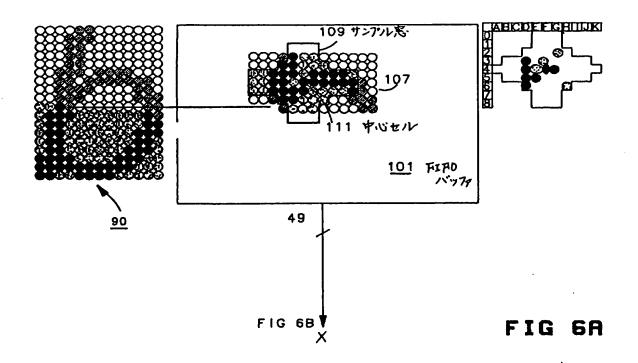


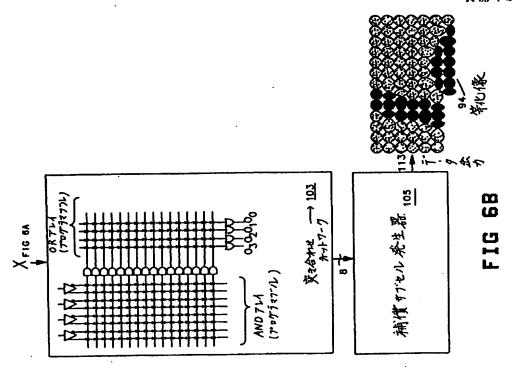












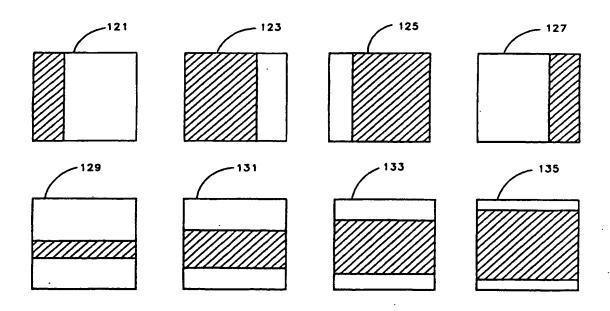
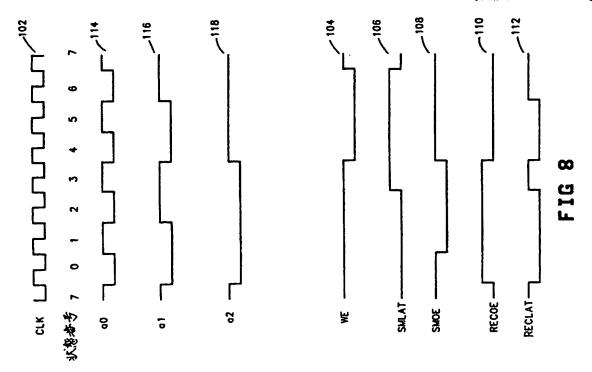
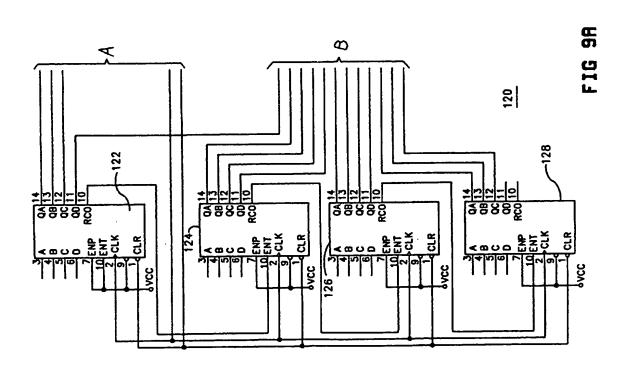
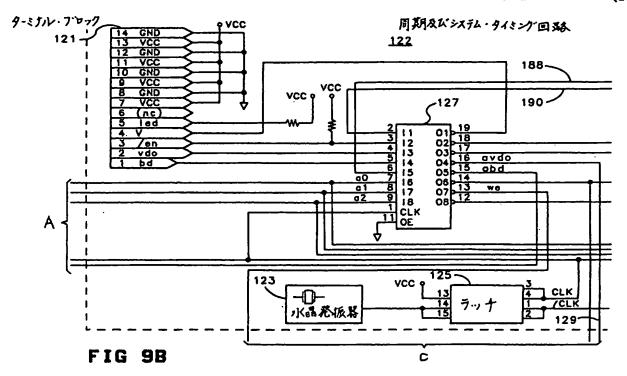


FIG 7







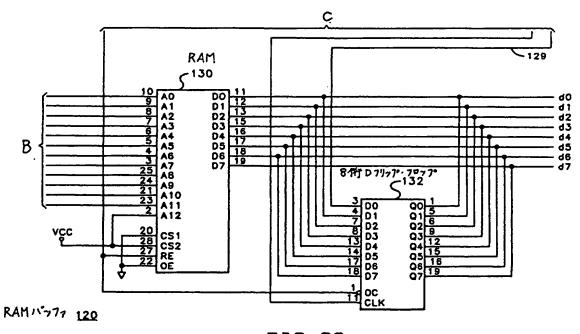


FIG 9C

